

Цикл № п/п	Название дисциплины	Распределение по семестрам					ВСЕГО ЗЕ	Объем работы студентов, час							Распределение по курсам и семестрам									
		Экз.	Зач.	Диф. зачет	К. П.	К. Р.		Всего	Из них					Всего СРС	I курс				II курс					
									Контак. раб.	Лекции	Практика	Лаб. раб.	Конс. и Пром. атт.		16	3Е	16	3Е	16	3Е	16	3Е		
																							16	17
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19	20	21	22	23		
Блок 1	Дисциплины (модули)						81	2916	1056,00	288	464	112	192,00	1860,00										
1.О	Обязательная часть						42	1512	546,75	128	272	48	98,75	965,25										
1.О.01	Управление проектами	2				2	6	216	79,5	32	32		15,5	136,5			4	6						
1.О.02	Техносферная безопасность	3					5	180	60,5	16	16	16	12,5	119,5					3	5				
1.О.03	Теория эксперимента		1				3	108	38,25		32		6,25	69,75	2	3								
1.О.04	Геополитика		3				3	108	38,25	16	16		6,25	69,75					2	3				
1.О.05	Интеллектуальные системы управления в мехатронике и робототехнике	2				2	6	216	79,5	16	48		15,5	136,5			4	6						
1.О.06	Системы автоматизированного проектирования	1			1		6	216	79,5	16	48		15,5	136,5	4	6								
1.О.07	Машинное обучение			3			6	216	76,5	16	32	16	12,5	139,5					4	6				
1.О.08	Коммуникации в профессиональной деятельности		2				3	108	38,25		32		6,25	69,75			2	3						
1.О.09	Монтаж и наладка мехатронных и робототехнических систем			3			4	144	56,5	16	16	16	8,5	87,5					3	4				
1.Ф	Часть, формируемая участниками образовательных отношений, включая элективные дисциплины						39	1404	509,25	160	192	64	93,25	894,75										
1.Ф.01	Защита интеллектуальной собственности		1				3	108	38,25		32		6,25	69,75	2	3								
1.Ф.М0	Профиль						36	1296	471,0	160	160	64	87,0	825,0										
	Профиль						36	1296	471,0	160	160	64	87,0	825,0										
1.Ф.М0.01.М1	МОДУЛЬ 1																							
1.Ф.М0.01.М1.01	Механика и динамика манипуляторов	1				1	6	216	79,5	32	32		15,5	136,5	4	6								
1.Ф.М0.01.М1.02	Аппаратное обеспечение робототехнических систем	1					6	216	78,5	32	16	16	14,5	137,5	4	6								
1.Ф.М0.01.М1.03	Интеграция робототехнических комплексов в технологический процесс	2					6	216	78,5	32	32		14,5	137,5			4	6						
1.Ф.М0.01.М1.04	Интегрированные системы управления робототехническими комплексами	3				3	6	216	79,5	32	16	16	15,5	136,5					4	6				
1.Ф.М0.01.М1.05	Программирование роботов-манипуляторов			3			6	216	76,5	16	32	16	12,5	139,5					4	6				
1.Ф.М0.01.М1.06	Алгоритмы управления роботами-манипуляторами	2					6	216	78,5	16	32	16	14,5	137,5			4	6						
Блок 2	Практика						30		156				156											
2.О	Обязательная часть						30		156				156											
2.О.01	Учебная практика (практика по получению первичных профессиональных умений и навыков)			1			6		48				48		6									
2.О.02	Учебная практика (педагогическая)			4			3		24				24										3	
2.О.03	Производственная практика (технологическая, проектно-технологическая)			2			3		12				12					3						
2.О.04	Производственная практика (преддипломная)			4			18		72				72											18
Блок 3	Государственная итоговая аттестация						9		40				40											
3.М0	Профиль						9		40				40											
3.М0.01	Выпускная квалификационная работа магистра	4					9		40				40											9
ФД	Факультативные дисциплины						12	432	153,0	48	80		25,0	279,0										
ФД.01	Методы и алгоритмы обработки изображений			2			6	216	76,5	32	32		12,5	139,5			4	6						
ФД.02	Программирование на языке Python			1			6	216	76,5	16	48		12,5	139,5	4	6								

Сводные данные

Всего часов теоретического обучения	81	2916	1056	288	464	112	192	1860	16	24	18	27	20	30										
Всего ЗЕ, включая практики и итоговую аттестацию	120														30		30				30			30
Число курсовых проектов															1									
Число курсовых работ															1		2				1			
Число экзаменов															3		4				2			
Число зачетов, в том числе диф. зачетов															2		1				4			

* Без "физической культуры и спорт", "факультативных дисциплин"

Начальник УМУ

	Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе электронного документооборота Южно-Уральского государственного университета
	СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП
Кому выдан:	Нестеров М.И.
Пользователь:	nesterovmi
Дата подписания:	16.06.2023

Заведующий кафедрой

	Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе электронного документооборота Южно-Уральского государственного университета
	СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП
Кому выдан:	Григорьев М.А.
Пользователь:	grigorievma
Дата подписания:	16.06.2023

Инспектор УМУ ОПКУД

	Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе электронного документооборота Южно-Уральского государственного университета
	СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП
Кому выдан:	Засоба И.Г.
Пользователь:	zasobaig
Дата подписания:	11.05.2023