ЮЖНО-УРАЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

УТВЕРЖДАЮ:

Руководитель направления

Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе электронного документооборога Южно-Уральского государственного университета СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП Кому выдан: Барбасова Т. А. Пользователь: barbasovata прав подписантель бара 20,024

Т. А. Барбасова

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА

дисциплины ФД.01 Автоматизированные информационно-управляющие системы в управлении ТЭС

для направления 27.04.03 Системный анализ и управление уровень Магистратура форма обучения очная кафедра-разработчик Автоматика и управление

Рабочая программа составлена в соответствии с ФГОС ВО по направлению подготовки 27.04.03 Системный анализ и управление, утверждённым приказом Минобрнауки от 29.07.2020 № 837

Зав.кафедрой разработчика, д.техн.н., доц.

Разработчик программы, д.техн.н., доц., заведующий кафедрой

Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в енстеме электронного документооборота Южо-Уранского государственного университета СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП Кому выдан: Барбасова Т. А. Пользователь: barbasovata прав подписания 509 2024

Электронный документ, подписанный ПЭП, хранится в системе электронного документооборога ПОжно-Уральского государственного университета СВЕДЕНИЯ О ВЛАДЕЛЬЦЕ ПЭП Кому выдант. Бърбакова Т. А. Пользователь: Бърбакова Т. А. П

Т. А. Барбасова

Т. А. Барбасова

1. Цели и задачи дисциплины

Целью освоения дисциплины «Автоматизированные информационно-управляющие системы в управлении ТЭС» является получение уровня знаний, необходимых для эффективного управления работами по автоматизации теплоэнергетических комплексов промышленных предприятий, тепловых электрических станции. Удовлетворение потребностей общества в квалифицированных кадрах путем подготовки специалистов разработке и эксплуатации автоматизированных систем и средств контроля и управления в теплоэнергетических комплексах промышленных предприятий.

Краткое содержание дисциплины

Состав функций АСУ ТП. Современные ПТК. Автоматические системы защиты теплового оборудования. Автоматическое регулирование барабанных паровых котлов. Автоматизация вспомогательных процессов и установок. Автоматизация энергетических блоков

2. Компетенции обучающегося, формируемые в результате освоения дисциплины

Планируемые результаты освоения ОП ВО (компетенции)	Планируемые результаты обучения по дисциплине
ОПК-7 Способен выбирать методы и разрабатывать на их основе алгоритмы и программы для решения задач автоматического управления сложными объектами	Знает: методы и разрабатывать на их основе алгоритмы и программы для решения задач автоматического управления сложными объектами Умеет: выбирать методы и разрабатывать на их основе алгоритмы и программы для решения задач автоматического управления сложными объектами Имеет практический опыт: разработки алгоритмов и программ для решения задач автоматического управления сложными объектами

3. Место дисциплины в структуре ОП ВО

Перечень предшествующих дисциплин,	Перечень последующих дисциплин,
видов работ учебного плана	видов работ
1.О.07 Программирование и разработка	
приложений на языке Python,	Не предусмотрены
1.О.09 Методы оптимизации в искусственном	пс предусмотрены
интеллекте	

Требования к «входным» знаниям, умениям, навыкам студента, необходимым при освоении данной дисциплины и приобретенным в результате освоения предшествующих дисциплин:

Дисциплина	Требования
1.О.07 Программирование и разработка	Знает: методы и разрабатывать на их основе

приложений на языке Python	алгоритмы и программы для решения задач автоматического управления сложными объектами Умеет: выбирать методы и разрабатывать на их основе алгоритмы и программы для решения задач автоматического управления сложными объектами Имеет практический опыт: разработки алгоритмов и
	программ для решения задач автоматического управления сложными объектами Знает: методы решения задач системного анализа
1.О.09 Методы оптимизации в искусственном интеллекте	и управления в технических системах на базе последних достижений науки и техники, приемы и способы разработки новых и модификации существующих методов системного анализа для адаптивного и робастного управления техническими объектами в условиях регулярной и хаотической динамики, методы и разрабатывать на их основе алгоритмы и программы для решения задач автоматического управления сложными объектами Умеет: решать задачи системного анализа и управления в технических системах на базе последних достижений науки и техники, разрабатывать новые и модифицировать существующие методы системного анализа для адаптивного и робастного управления техническими объектами в условиях регулярной и хаотической динамики, выбирать методы и разрабатывать на их основе алгоритмы и программы для решения задач автоматического управления сложными объектами Имеет практический опыт: решения задач системного анализа и управления в технических системах на базе последних достижений науки и техники, разработки новых и модификации существующих методов системного анализа для адаптивного и робастного управления техническими объектами в условиях регулярной и хаотической динамики, разработки алгоритмов и программ для решения задач автоматического управления сложными объектами в условиях регулярной и хаотической динамики, разработки алгоритмов и программ для решения задач автоматического управления сложными объектами

4. Объём и виды учебной работы

Общая трудоемкость дисциплины составляет 2 з.е., 72 ч., 36,25 ч. контактной работы

Вид учебной работы	Всего часов	Распределение по семестрам в часах Номер семестра 3
Общая трудоёмкость дисциплины	72	72
Аудиторные занятия:	32	32

Лекции (Л)	16	16
Практические занятия, семинары и (или) другие виды аудиторных занятий (ПЗ)	16	16
Лабораторные работы (ЛР)	0	0
Самостоятельная работа (СРС)	35,75	35,75
Подготовка к зачету	21,75	21.75
Подготовка к практическим занятиям	14	14
Консультации и промежуточная аттестация	4,25	4,25
Вид контроля (зачет, диф.зачет, экзамен)	-	зачет

5. Содержание дисциплины

No	Наименование разделов дисциплины	Объем аудиторных занятий по видам в часах			
раздела	puodento Anadamana	Всего	Л	ПЗ	ЛР
1	Состав функций АСУ ТП. Современные ПТК	12	4	8	0
7.	Автоматические системы защиты теплового оборудования	4	4	0	0
1 3	Автоматическое регулирование барабанных паровых котлов	4	4	0	0
4	Автоматизация вспомогательных процессов и установок	2	2	0	0
5	Автоматизация энергетических блоков	10	2	8	0

5.1. Лекции

№ лекции	№ раздела	Наименование или краткое содержание лекционного занятия	Кол- во часов
1, 2	1	Состав функций АСУ ТП. Современные ПТК	4
3		Автоматические системы защиты теплового оборудования Назначение автоматических защит Обеспечение надежности действия тепловых защит Тепловые защиты основного энергетического оборудования	4
4	3	Автоматическое регулирование барабанных паровых котлов Барабанный паровой котел как объект управления Регулирование процессов горения и парообразования Регулирование перегрева пара Регулирование питания паровых котлов Регулирование непрерывной продувки и расхода корректирующих добавок котловой воды	4
5	4	Автоматизация вспомогательных процессов и установок Автоматизация газораспределительных функций Автоматизация теплофикационных установок Автоматизация вспомогательных установок паровой турбины	2
6	5	Автоматизация энергетических блоков Характеристики объектов и способы регулирования Режимы работы энергоблоков и системы регулирования Регулирование активной мощности группы энергоблоков Способы и средства автоматического регулирования напряжения и реактивной мощности электрических генераторов Автоматизация пусковых режимов	2

5.2. Практические занятия, семинары

№	№		Кол-	Ī
		Наименование или краткое содержание практического занятия, семинара	во	
занятия	раздела		часов	;

1, 2, 3	1	Siemens Totally Integrated Automation Микросистемы автоматизации Программируемые контроллеры SIMATIC S7 Быстрое цифровое управление SIMATIC TDC Распределенная периферия SIMATIC ET200 Программируемы контроллеры SIMATIC S5 PC-based Automation Программное обеспечение SIMATIC Системы визуализации SIMATIC HMI Программное обеспечение SIMATIC HMI Промышленные сети SIMATIC NET Система управления процессами SIMATIC PCS7 Интеграция и синхронизация всех деловых процессов с использованием SIMATIC IT Производственные сенсоры SIMATIC Sensors Примеры автоматизации АСУ ТП	2
4, 5, 6	1	АВВ Основные направления деятельности Системы управления, предлагаемые АББ Автоматизация в России Распределенная система управления Freelance 800F Компактная система управления Freelance 800F Архитектура системы Автоматизация на уровне технологического процесса: Контроллер Автоматизация на уровне технологического процесса: Удаленные устройства ввода/вывода Автоматизация на уровне технологического процесса: Полевые устройства Операторский уровень на базе программного пакета DigiVis Конфигурирование и наладка с Control Builder F	2
7, 8, 9	1	Полнофункциональный программно-технический комплекс Квинт (Государственный научный центр РФ НИИТЕПЛОПРИБОР Описание Программно-технический комплекс Квинт Архитектура Контроллеры Рабочие станции Сети Система автоматизированного проектирования АСУ ТП	4
10, 11	5	Режимы работы энергоблоков ТЭС и системы регулирования	4
12	5	Общеблочные автоматические защиты	4

5.3. Лабораторные работы

Не предусмотрены

5.4. Самостоятельная работа студента

Выполнение СРС				
Подвид СРС	Список литературы (с указанием разделов, глав, страниц) / ссылка на ресурс	Семестр	Кол- во часов	
Подготовка к зачету	Казаринов, Л. С. Системные исследования и управление: когнитивный подход [Текст] научметод. пособие Л. С. Казаринов; ЮжУрал. гос. ун-т; ЮУрГУ Челябинск: Издательский центр ЮУрГУ: Издатель Т. Лурье, 2011 523, [1] с. ил., фот.		21,75	
Подготовка к практическим занятиям		3	14	

6. Фонд оценочных средств для проведения текущего контроля успеваемости, промежуточной аттестации

Контроль качества освоения образовательной программы осуществляется в соответствии с Положением о балльно-рейтинговой системе оценивания результатов учебной деятельности обучающихся.

6.1. Контрольные мероприятия (КМ)

№ KM	Се- местр	Вид контроля	Название контрольного мероприятия	Bec	Макс. балл	Порядок начисления баллов	Учи- тыва- ется в ПА
1	3	Проме- жуточная аттестация	Проведение зачета	-	5	При оценивании результатов мероприятия используется балльно-рейтинговая система оценивания результатов учебной деятельности обучающихся (утверждена приказом ректора от 24.05.2019 г. № 179). Максимальный балл за зачет равен 5. Проходной балл для получения зачета равен 3 (60 %). Критерии оценивания следующие. 5 баллов (100 %): За логически обоснованные, полные и развернутые ответы на вопросы, за четкое выражение своего мнения, использование примеров в подтверждение своего мнения, правильное употребление профессиональной и научной лексики. Допускается наличие отдельных мелких ошибок, не нарушающих общей структуры ответа. 4 балла (80 %): Развернутые ответы на вопросы экзаменационного билета, при этом недостаточное выражение своего мнения или отсутствие доводов в его подтверждение, небольшие затруднения при ответе на вопросы, требующие наводящих вопросов, редкие ошибки при использовании профессиональной и научной лексики. 3 балла (60 %): Краткие, неполные ответы на вопросы, при этом недостаточное выражение своего мнения или его отсутствие, отсутствие доводов в подтверждение своего мнения, грубые ошибки при использовании профессиональной и научной лексики. 1-2 балла: Наличие большого количества ошибок в ответах, неадекватные ответы, полное отсутствие ответов, либо непонимание вопросов экзаменационного билета, использование крайне ограниченного запаса профессиональных терминов и понятий.	зачет

6.2. Процедура проведения, критерии оценивания

Вид промежуточной аттестации	Процедура проведения	Критерии оценивания
зачет	Проведение опроса	В соответствии с пп. 2.5, 2.6 Положения

6.3. Паспорт фонда оценочных средств

Компетенции	Результаты обучения	№ KM
		1

IL JI I K = /	Знает: методы и разрабатывать на их основе алгоритмы и программы для решения задач автоматического управления сложными объектами	+
R HIK - /	Умеет: выбирать методы и разрабатывать на их основе алгоритмы и программы для решения задач автоматического управления сложными объектами	+
ICTION - /	Имеет практический опыт: разработки алгоритмов и программ для решения задач автоматического управления сложными объектами	+

Типовые контрольные задания по каждому мероприятию находятся в приложениях.

7. Учебно-методическое и информационное обеспечение дисциплины

Печатная учебно-методическая документация

- а) основная литература:
 - 1. Казаринов, Л. С. Системные исследования и управление : когнитивный подход [Текст] науч.-метод. пособие Л. С. Казаринов ; Юж.-Урал. гос. ун-т ; ЮУрГУ. Челябинск: Издательский центр ЮУрГУ : Издатель Т. Лурье, 2011. 523, [1] с. ил., фот.
- б) дополнительная литература:

Не предусмотрена

- в) отечественные и зарубежные журналы по дисциплине, имеющиеся в библиотеке:
 - 1. 1. Известия РАН. Теория и системы управления
 - 2. Информационно-управляющие и управляющие системы
 - 3. З. Математическое моделирование
 - 4. 4. Мехатроника. Автоматизация. Управление

 - 6. Проблемы теории и практики управления
 - 7. Проблемы управления
 - 8. 8. Системы управления и информационные технологии
 - 9. 9. Process Control
- г) методические указания для студентов по освоению дисциплины:
 - 1. Учебное пособие АИУС в управлении ТЭС часть 1
 - 2. Учебное пособие АИУС в управлении ТЭС часть2

из них: учебно-методическое обеспечение самостоятельной работы студента:

1. Учебное пособие АИУС в управлении ТЭС часть 1

Электронная учебно-методическая документация

Нет

Перечень используемого программного обеспечения:

1. РСК Технологии-Система "Персональный виртуальный компьютер" (ПВК) (MS Windows, MS Office, открытое ПО)(бессрочно)

Перечень используемых профессиональных баз данных и информационных справочных систем:

1. -База данных ВИНИТИ РАН(бессрочно)

8. Материально-техническое обеспечение дисциплины

Вид занятий	№ ауд.	Основное оборудование, стенды, макеты, компьютерная техника, предустановленное программное обеспечение, используемое для различных видов занятий
Практические занятия и семинары	712 (36)	ПЭВМ
IAMIIMA	705 (3б)	Проектор, ПЭВМ