

**СПИСОК**  
опубликованных учебных изданий и научных трудов  
соискателя ученого звания Селезнева Ярослава Григорьевича

№ п/п	Наименование учебных изданий, научных трудов и патентов на изобретения и иные объекты интеллектуальной собственности  (с указанием вида публикации: для учебных изданий: учебник, учебное пособие, учебно-методическое пособие, учебное наглядное пособие, рабочая тетрадь, самоучитель, хрестоматия, практикум, задачник, онлайн-курс; для научных трудов: научная монография, научная статья, тезисы докладов/сообщений научной конференции/съезда /симпозиума/семинара/форума/ конгресса)	Форма учебных изданий и научных трудов  (печатная, рукописная, аудиовизуальная, электронная)	Выходные данные  (место и время публикации (издательство, номер или серия периодического издания, год); дается характеристика сборников (межвузовский, внутривузовский), место и год их издания; указывается тематика, категория, место и год проведения научных конференций, съездов, симпозиумов, семинаров, форумов, конгрессов; для электронных изданий указывается номер государственной регистрации уполномоченной государственной организации). Для учебных курсов указывается общая трудоемкость в зачетных единицах, а также адрес сайта (образовательной платформы) в информационно-телекоммуникационной сети «Интернет», на котором размещен учебный курс	Объем в с.  (количество страниц; для публикации в соавторстве указывается дробью: в числителе – общее количество страниц, в знаменателе – авторская доля соискателя)	Соавторы  (фамилии и инициалы соавторов в порядке их участия в работе. Из состава больших авторских коллективов приводятся фамилии первых пяти человек, после чего проставляется «и другие, всего __ человек»)
1	2	3	4	5	6
<b>Учебные издания</b>					
1	Электротехника: учебное пособие для выполнения лабораторных работ (учебное пособие)	печатная	Челябинск: Издательский центр ЮУрГУ, 2014. – Ч. 1. – 44 с.	44/22	Мальшикина Н.П.
2	Приборы для измерения расхода: учебное пособие (учебное пособие)	печатная	Челябинск: Издательский центр ЮУрГУ, 2022. – 47 с.	47/25	Голощапов С.С.
3	Цифровая схемотехника: учебное пособие для выполнения лабораторных работ	печатная	Челябинск: Издательский центр ЮУрГУ, 2023. – Ч. 1. – 107 с.	107	–

	(учебное пособие)				
Научные труды					
4	Методы построения баз данных для нейронных систем управления энергетическими объектами (научная статья)	печатная	Альтернативная энергетика и экология. – 2013. – № 6-1 (127). – С. 88-94.	7/4	Елисеев В.П.
5	Алгоритмическое обеспечение зон безопасности манипулятора МР-48 (научная статья)	печатная	Наука ЮУрГУ. Секции технических наук: материалы 71 научной конференции ЮУрГУ. – Челябинск, 2017. – С. 478-486.	9/4	Казанцев А.М.
6	Система управления роботом-манипулятором с использованием нейросетевых алгоритмов ограничения рабочей области схвата (научная статья)	печатная	Вестник Южно-Уральского государственного университета. Серия «Компьютерные технологии, управление, радиоэлектроника». 2017. – Т. 17, № 4. – С. 29-36.	8/2	Войнов И.В., Казанцев А.М., Морозов Б.А.
7	Радиационно-стойкие манипуляторы и методы расширения их функциональных возможностей (научная статья)	печатная	Экстремальная робототехника и конверсионные тенденции: труды 29 международной научно-технической конференции. – Санкт-Петербург, 2018. – С. 114-125.	12/5	Войнов И.В., Казанцев А.М., Морозов Б.А.
8	Робот-манипулятор МР-48 для атомной промышленности (научная статья)	печатная	Пром-Инжиниринг: труды IV международной научно-технической конференции. – Москва; Челябинск; Новочеркасск, 2018. – С. 270-275.	6/2	Войнов И.В., Казанцев А.М.
9	Fiber-optic acceleration sensor on duplex fiber bragg structures	печатная	Journal of Computational and Engineering	17/3	Sakhabutdinov A. Zh.,

	(научная статья на английском языке)		Mathematics. – 2018. – Vol. 5, No. 4. – P. 16-32.		Chistyakov V.V., Morozov O.G., Nureev I.I., Kuznetsov A.A. и др., всего 8 человек
10	Robot-Manipulator MR-48 for Nuclear Industry (научная статья на английском языке)	электронная	Proceedings of the International Conference on Industrial Engineering, Applications and Manufacturing (ICIEAM). – Moscow, 2018. – P. 1-6. DOI: 10.1109/ICIEAM.2018.8729125. URL: www. ... (дата обращения: ... 2024 г.)	6/2	Voinov I.V., Kazantsev A.M.
11	Automatic and Manual Control Algorithms of Radiation-Proof Manipulators (научная статья на английском языке)	электронная	Proceedings of the Global Smart Industry Conference (GloSIC). – Chelyabinsk, 2018. – P. 1-6. DOI: 10.1109/GloSIC.2018.8570161. URL: www. ... (дата обращения: ... 2024 г.)	6/3	Voinov I.V.
12	Architecture of Human-controlled Arm Manipulator Operator Training System (научная статья на английском языке)	электронная	Proceedings of the Global Smart Industry Conference (GloSIC). – Chelyabinsk, 2018. – P. 1-6. DOI: 10.1109/GloSIC.2018.8570118. URL: www. ... (дата	6	–

			обращения: ... 2024 г.)		
13	Control system synthesis of radiation-proof manipulator MR-48 for chambers (Синтез системы управления радиационно-стойким манипулятором МР-48 для защищенных камер) (научная статья на английском языке)	печатная	Труды международной научно-технической конференции «Экстремальная робототехника-2019». – СПб.: Гангут, 2019. – С. 425-440.	16	–
14	Использование двумерных матричных кодов для задач идентификации и наведения РТК на объекты (научная статья)	печатная	Наука ЮУрГУ. Секции технических наук: материалы 71-й научной конференции ЮУрГУ. – Челябинск: Издательский центр ЮУрГУ, 2019. – С. 593-601.	9	–
15	Архитектура и алгоритмы функционирования системы технического зрения радиационно-стойких манипуляторов (научная статья)	печатная	Известия высших учебных заведений. Машиностроение. – 2019. – № 7. – С. 11-24.	14	–
16	Архитектура тренажерной системы подготовки операторов радиационно-стойких манипуляторов (научная статья)	печатная	Вестник Южно-Уральского государственного университета. Серия «Компьютерные технологии, управление, радиоэлектроника». 2019. – Т. 19, № 2. – С. 38-53. <b>№ 654 в перечне рецензируемых научных изданий, в которых должны быть опубликованы основные научные</b>	16	–

			<b>результаты диссертаций на соискание ученой степени кандидата наук (по состоянию на 18.07.2019 г.)</b>		
17	Сдвоенная радиационно-стойкая манипуляционная система для защищенных камер (научная статья)	печатная	Сборник тезисов 32-й международной научно-технической конференции «Экстремальная робототехника». – СПб.: ООО «РА ФОРТУНА», 2021. – С. 192-194.	3/1	Войнов И.В., Морозов Б.А.
18	Разработка и экспериментальные исследования радиационно-стойких манипуляционных систем для герметичных камер (научная статья)	печатная	XIV мультikonференция по проблемам управления МКПУ-2021: материалы XIV мультikonференции. – Ростов-на-Дону; Таганрог: издательство ЮФУ, 2021. – С. 199-202.	4/2	Войнов И.В., Морозов Б.А.
19	Мобильный робототехнический комплекс МРК-65 для работ на объектах атомной промышленности (научная статья)	печатная	Труды 33-й международной научно-технической конференции «Экстремальная робототехника». – СПб.: Изд-во ЦНИИ РТК, 2022. – С. 445-451.	7/3	Войнов И.В., Морозов Б.А.
20	A new type of the manipulator dynamics equations for the synthesis of adaptive PID controller for program gripping (научная статья на английском языке)	печатная	Journal of Computational and Engineering Mathematics. – 2022. – Vol. 9, № 4. – P. 26-33. <b>№ 122 в списке справочной информации об отечественных изданиях, которые</b>	8/4	Telegin A.I.

			<b>входят в международные реферативные базы данных и системы цитирования (по состоянию на 30.12.2022 г.)</b>		
21	Математическая модель, алгоритм формирования вектора состояния и техническая реализация многокоординатного задающего органа внутрикамерных манипуляторов (научная статья)	печатная	Вестник Южно-Уральского государственного университета. Серия «Компьютерные технологии, управление, радиоэлектроника». – 2023. – Т. 23, № 1. – С. 19-30. <b>№ 814 в перечне рецензируемых научных изданий, в которых должны быть опубликованы основные научные результаты диссертаций на соискание ученой степени кандидата наук, на соискание ученой степени доктора наук (по состоянию на 25.04.2023 г.)</b>	12/3	Войнов И.В., Морозов Б.А.
22	Математическая модель, алгоритм формирования траектории движения многостепенного манипулятора при управлении от многокоординатного задающего органа (научная статья)	печатная	Приборы. – 2023. – № 4 (274). – С. 24-29. <b>№ 2041 в перечне рецензируемых научных изданий, в которых должны быть опубликованы основные научные результаты диссертаций на соискание ученой</b>	6/3	Войнов И.В.

			<b>степени кандидата наук, на соискание ученой степени доктора наук (по состоянию на 25.04.2023 г.)</b>		
Патенты на изобретения, патенты (свидетельства) на полезную модель, патенты на промышленный образец, патенты на селекционные достижения, свидетельства на программу для электронных вычислительных машин, базы данных, топологию интегральных микросхем					
23	Радиационно-стойкий манипулятор для атомной промышленности (патент на полезную модель)	–	№ 212067 U1, 25.05.2020. Опубликовано 05.07.2022, бюл. № 19.	–	Войнов И.В., Круглов И.Ф., Морозов Б.А.

Соискатель ученого звания

Я.Г. Селезнев

Список верен:

Заведующий кафедрой \_\_\_\_\_

И.О. Винокуров

Ученый секретарь  
Ученого совета ЮУрГУ

Я.Л. Хелал

*дата*

***Для учебных изданий за последние 3 года в выходных данных дополнительно указать месяц публикации издания!***

***Для статей из перечня ВАК за последние 3 года в выходных данных дополнительно указать месяц публикации издания и ISSN журнала!***

***\* Примечания, выделенные курсивом, не печатаются.***